

Gleichstrommotoren mit Ferrit-Magneten Baureihe GM55 - GM110

Typenübersicht

Typ Type Type	Bestell-Nr. ohne Bremse Order no. without brake No. de commande sans frein	Bestell-Nr. mit Bremse Order no. with brake No. de commande avec frein	Nennleistung (S-1) Power rated Puissance nominale	Nennmoment Rated torque Couple nominale
GM 55 K (#)	069a-515	069a-527	60 W	0.16 Nm
GM 55M	069a-500	069a-517	80 W	0.20 Nm
GM 55 L	069a-509	069a-512	110 W	0.30 Nm
GM 68 K	069a-520	069a-525	100 W	0.33 Nm
GM 68 M	069a-530	069a-526	130 W	0.42 Nm
GM 68 L	069a-540	069a-524	170 W	0.54 Nm
GM 82 K	069a-550	069a-561	130 W	0.42 Nm
GM 82 M	069a-570	069a-562	200 W	0.64 Nm
GM 82 L	069a-577	069a-580	240 W	0.75 Nm
GM 92 M	069a-584	069a-943	340 W	1.10 Nm
GM 92 L	069a-587	069a-563	430 W	1.40 Nm
GM 110 K	069a-583	069a-591	450 W	1.63 Nm
GM 110 L	069a-589	069a-593	500 W	1.90 Nm

(-#-) Typenbezeichnung für Motoren mit Haltebremse GM 55K/B24
Type for a motor with brake GM 55K/B24
Type de moteur avec frein GM 55K/B24

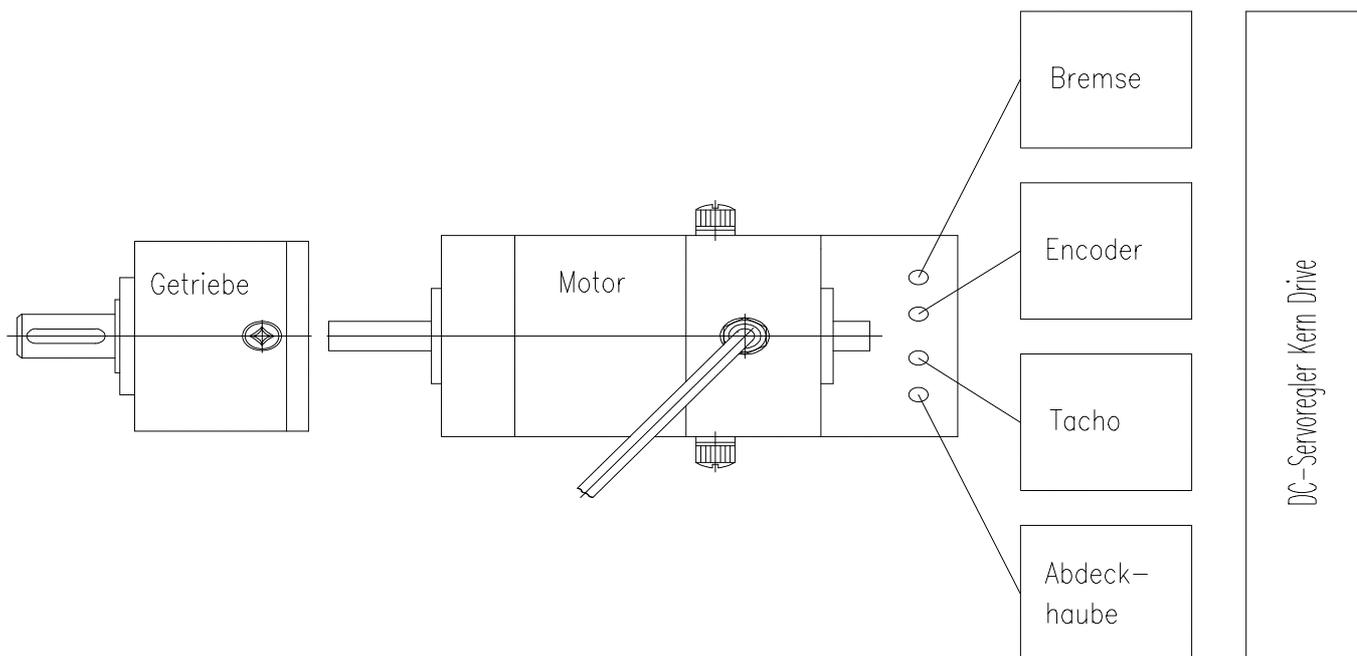
Standardausführung

- Elektrische Anschlüsse mit Kabel 1m lang
- Schutzart IP 40
- Isolationsklasse F
- Wahlweise mit oder ohne 2. Wellenende
- Farbe hammerschlaggrau
- Kugellager in 2Z-Ausführung

Sonderausführung

- Elektrischer Anschluß mit Steckanschluß
- Sonderspannungen
- Motorwelle und Anschlußflansch nach Kundenzeichnung
- Schutzart IP 54

Zubehör / Anbaukomponenten



Getriebe	Motor	Bremsen	Encoder	Tacho	Abdeckhaube	Regler
Für alle Motoren sind Planetengetriebe der Baureihe PLE lieferbar. Eine Zuordnung der Getriebe zu den einzelnen Motortypen befindet sich auf Seite D00029.PUB. Eine ausführliche Beschreibung der Getriebe enthält das Kapitel 7 mit den Seiten D00005.PUB-D00008.BUB.	Die technischen Daten zu den Standardmotoren der Baureihe GM55-GM110 sind in den Datenblättern D00019.PUB-D00028.PUB beschrieben.	Bei den Bremsen handelt es sich um Permanentmagneterregte Haltebremsen. Die Versorgungsspannung der Bremsen beträgt 24 VDC. Die jeweiligen Haltemomente sind den Motoren zugeordnet. Die Spannungsversorgung erfolgt über eine separate Anschlußleitung. (Sonderausführungen auf Anfrage)	Wahlweise sind 2 verschiedene Encodertypen verfügbar. Typ 1: 2-Kanal Encoder mit 500 oder 1000 Imp/Umdr. Typ 2: 6-Kanal Encoder mit 500 oder 1000 Imp/Umdr. Jeweils mit 5V-Signal.	Als Tachos werden Gleichstrom-Tachogeneratoren mit einer Spannungskonstante von 10V/1000min ⁻¹ eingesetzt. (Ausführliche techn. Daten auf Anfrage)	Zum Schutz des 2. Wellenendes ist eine passende Abdeckhaube lieferbar.	Eine Zuordnung der Regler zu den Motortypen befindet sich auf Seite D00030.PUB. Ausführlich beschrieben sind die Servoregler in Kapitel 5 auf den Seiten D00001.PUB-D00004.PUB.

Zuordnungsübersicht der DC-Servoregler zu den Motoren Baureihe GM55 - GM110

Motortyp Motortype Motortype	Nennspannung Nominal voltage Tension nominale	Nennstrom Rated current Courant nominale	Spitzenstrom Peak current Courant maxi	DC-Servoregler Power amplifier Amplificateur de puissance
GM 55 K	30 VDC	3.7 A	11.1 A	Driver 60 8/16
GM 55 M	30 VDC	4.5 A	13.5 A	Driver 60 8/16
GM 55 L	48 VDC	3.6 A	10.8 A	Driver 60 8/16
GM 68 K	48 VDC	3.0 A	9.0 A	Driver 60 4/8
GM 68 M	48 VDC	4.3 A	12.9 A	Driver 60 8/16
GM 68 L	48 VDC	5.4 A	16.2 A	Driver 60 8/16
GM 82 K	50 VDC	4.0 A	12.0 A	Driver 60 8/16
GM 82 M	50 VDC	5.8 A	17.4 A	Driver 60 8/16
GM 82 L	50 VDC	6.5 A	19.5 A	Driver 60 14/28
GM 92 M	50 VDC	9.8 A	29.4 A	Driver 60 14/28
GM 92 L	50 VDC	10.0 A	30.0 A	Driver 60 14/28
GM 110 K	120 VDC	5.4 A	16.2 A	Driver 200 14/28
GM 110 L	48 VDC	14.0 A	42.0 A	Driver 60 14/28